射影勾配法による円錐型交差 hyperline の探索

(筑波大院数理) 〇隅田 真人, 高橋 央宜, 齋藤 一弥

【序論】光化学反応過程を議論する際,同じスピン多重度をもつ二つの状態が縮退した点は, 効率的な無放射遷移を可能にするため重要である.そのような縮退点では縮退を解く二つの 内部自由度 (gradient difference vector, GD; derivative coupling vector, DC)が存在する.この自由 度に関する変位に対して,ポテンシャルエネルギー曲面 (potential energy surface, PES) が円錐 形になることから,縮退点は円錐型交差 (conical intersection) と呼ばれる.しかし, GD と DC が張る面に直交する *n*-2 次元の空間では縮退が解けることは無い (*n* は分子の内部自由度の 数). つまり,縮退点は独立した一点ではなく連続した空間を形成する.この縮退空間を本講 演では hyperline と呼ぶ. hyperline 上の最もエネルギーの低い点 (lowest energy degeneracy point, LEDP) での円錐型交差は,光化学,光物理過程を議論する上で重要視されてきた.事実,LEDP での構造を求めるいくつかのアリゴリズムが開発されている.その中でも射影勾配法[1]は計 算コストの面からも手軽であり,広く用いられてきた.しかし,近年,いくつかの分子につ いて,垂直励起構造から始まる励起状態反応経路が,LEDP からかなり離れたところで hyperline に到達することが示されている.このため, hyperline を探索し,光化学反応におけ る役割を明らかにすることが必要となる.本講演では射影勾配法に基づいて, hyperline を結 合長,結合角,二面角に対して探索する簡便な手法を報告する.

【方法】射影勾配法では、次のエネルギー勾配 g^{CIO}を用いる.

$$\boldsymbol{g}^{\text{CIO}} = \boldsymbol{g}^{\text{proj}} + \boldsymbol{g}^{\text{diff}} \qquad (1)$$

 $g^{\text{proj}} \geq g^{\text{diff}}$ は次のように定義される.

$$\boldsymbol{g}^{\text{proj}} = \mathbf{P} \frac{\partial E_1}{\partial \boldsymbol{q}} \qquad (2)$$
$$\boldsymbol{g}^{\text{diff}} = 2(E_1 - E_0) \frac{\boldsymbol{x}_1}{\sqrt{\boldsymbol{x}_1 \cdot \boldsymbol{x}_1}} \qquad (3)$$

ここで、 $E_1 \ge E_0$ はそれぞれ、上の状態と下の状態のエネルギーである. qは核座標、 x_1 は GD であり、P は GD と DC の自由度を分子の内部自由度 n から引き抜き、n-2 次元の空間に射影 する演算子である. g^{proj} は、上の状態に対して n-2 次元の空間で構造最適化する役割を担う. 一方、 g^{diff} は二つの状態のエネルギー差をゼロにする効果を持つ. しかし、ある自由度を制限 した下で(1)式を用いて構造最適化を行うと、二つのエネルギーが縮退した点に収束しないこ とがある. これは実際に縮退した点が無いというわけではなく、次の理由による.

(1)の勾配から、制限した自由度を引き抜く射影演算子を P_{con} として、 $g^{CIO}=0$ となる点では

$$\mathbf{P}_{\rm con}(\boldsymbol{g}^{\rm proj} + \boldsymbol{g}^{\rm diff}) = 0 \qquad (4)$$

が成り立つ.このとき、g^{diff}が制限された自由度と重なりを持つと、

$$\mathbf{P}_{\rm con}(\boldsymbol{g}^{\rm proj} + \boldsymbol{g}^{\rm diff}) = \mathbf{P}_{\rm con}\boldsymbol{g}^{\rm proj} + \mathbf{P}_{\rm con}\boldsymbol{g}^{\rm diff} = 0$$
(5)

つまり, $g^{\text{proj}} = -g^{\text{diff}} \neq 0$ である. $g^{\text{diff}} \neq 0$ ($E_0 \neq E_1$) なので, 縮退点に収束しない (制限した自由 度の値が LEDP での値に一致する場合を除く). そこで, この射影勾配法の欠点を避けるため に, 次のような勾配 g_{α} を考える.

$$\boldsymbol{g}_{a} = \alpha \boldsymbol{g}^{\text{proj}} + \boldsymbol{g}^{\text{diff}} \qquad (6)$$

αは初期値が1であるスケール因子である.(6)式において $\alpha \rightarrow 0$ とすると, $g_{\alpha} \rightarrow g^{\text{diff}}$ となる. したがって、 α を徐々に小さくしながら、多段階の構造最適化を行えば、内部自由度を制限した hyperline 上の最適化が可能になる.実際には、次のような二段階の最適化を行ったところ、 hyperline のスキャンには十分であることが分かった.

一段階目:構造に制限を課し,(1)式の勾配 g^{CIO}を用いて構造最適化.得られた構造のエネル ギーが縮退していなければ,次の二段階目を行う.

二段階目:構造の制限はそのままで、(3)式のg^{diff}のみ用いて再度構造最適化.

【計算】レチナールプロトン化シッフ塩基 (RPSB) の最小モデル分子であるペンタ-2,4-ジェ ニミニウム (PDI) とフルベンについて上記方法を適応した.計算は GAUSSIAN 98 に含まれる 状態平均 CASSCF 法を用いた.両分子とも, active space は6電子6軌道を用いた.基底関数 は PDI に 6-31G*, フルベンには cc-pVDZ を用いた.

【結果】PDIの光異性化(図 1)について、C1-C2-C3-C4の二面角(θ)に沿って第一励起状態(S_1)PESを一次元スキャンした結果を図2に示す.この計算は、 $S_1 \ge S_0$ が離れている領域では通常の構造最適化を行い、縮退領域については上



記方法を用いて行った.スキャンは Z-PDI ($\theta = 0^{\circ}$) の S₁状態の C_s平面最適化構造から始め, *E*-PDI ($\theta = 180^{\circ}$) の S₁状態 C_s平面最適化構造まで行った. g^{CIO} のみを用いて求まる LEDP の 構造は $\theta = 90^{\circ}$ 付近の構造であるが,図 2 に示したように、 $\theta = 45^{\circ}$ 付近から S₁状態が S₀状態 と交差する.このことから、S₁→S₀の遷移が、 $\theta = 45^{\circ}$ 前後から可能であると言える.この結 果は、Weingart らによるダイナミクス計算の結果[2]ともほぼ一致する.当日は、フルベンの 環外メチレン基の回転に対する hyperline 探索の結果も報告する.



図 2: PDI の S₁ PES を θ に沿ってスキャンした結果.

[1] M. J. Bearpark, M. A. Robb, and H. B. Schlegel, Chem. Phys. Lett. 223, 269 (1994).

[2] O. Weingart, A. Migani, M. Olivucci, M. A. Robb, B. Buss, and P. Hunt, J. Phys. Chem. A 108, 4685 (2004).