4P128

対称性からみた原子クラスターのモード間エネルギー移動と反応機構 (早大基幹理工) 岡 右里恵, 柳尾 朋洋

Symmetry Dependence of Vibrational Energy Transfer and the Mechanisms for Structural Transitions of Atomic Clusters

(School of Fundamental Science and Engineering, Waseda Univ.) Yurie Oka, Tomohiro Yanao

【はじめに】 原子分子集合系の自己組織化や集団運動の仕組みを理解することは、現代の分子 科学における重要な課題である.一般に、原子分子集合系の集団運動は、非線形性、非平衡性が 強く、また高次元であるため、従来の振動モード解析法を適用する上でいくつかの困難を有する. 例えば、構造変化を伴うような大振幅の集団運動においては、モード間の強い非線形結合のため、 従来の基準振動解析の適用は困難である.また、従来の基準振動解析では、Eckart フレーム[1] を用いて振動と回転の相互作用(Coriolis 相互作用)[2]を近似的に無視するが、実は、この種の 相互作用は大振幅運動においては無視できない重要な役割を果たしている可能性がある.

そこで本研究では、超球座標の手法[3]をもとに、超球モード解析[4]と呼ぶ新たなモード解析法 を発展させ応用する.超球モード解析の利点は、系の質量分布の変化に注目することで、系の構 造変化を少数の集団変数の運動に縮約できる可能性がある点にある.また、超球モード解析では、 Eckart フレームではなく慣性主軸フレームを用いるため、系の変形と回転の相互作用の効果を近 似せずに正しく扱うことができる.本発表では、ナノ秩序構造体のプロトタイプとしてしばしば 用いられる 6~13 原子の Lennard-Jones クラスター(以下 Ar クラスターと呼ぶ)の構造転移運 動を取り上げ、その力学的機構を探求する.特に、系の自発的な構造変化の引き金を引く分子内 エネルギー移動過程と、構造変化の動的な駆動力の役割に焦点を合わせる.

【超球モード解析】 超球モード解析においては, n体系がも つ 3n - 6 個の変形(振動)の自由度は, 3 つの回転半径モード,3 つの捩りモード,および3n-12個のずりモードによって記 述される. 例として, PBP と呼ばれる Ar7 クラスターの1つ の局所平衡構造の近傍における上述の3種類のモードを図1 に示した.3つの回転半径モードは,系の瞬間的な3本の慣性 主軸の方向への質量の伸縮運動を表し,各回転半径モードに対 応する回転半径を大きい順に*a*₁,*a*₂,*a*₃と表す.また,3つの捩 りモードの角速度を ω_{ii} (ij=12,23,31)とし、3n-12個のずりモ ードの角速度を γ_{ik} (*i*=1,2,3,*k*=4,...,*n*-1)と表す. 図2に全エネ ルギー一定, 全角運動量ゼロの Ar7 クラスターが PBP から COCT と呼ばれる構造へと変化する際の 3 つの回転半径 a₁,a₂,a₃の時間変化を示す.図2より,回転半径は系の質量分 布の対称性の変化に応じて値を大きく変える集団変数の役割 を果たしていることが窺える. 実際,構造変化がまさに発生し ている時間帯(図2の2本の点線で挟まれた時間帯)において, クラスター内の全モードへの運動エネルギーの分布を解析す



図 1:Ar₇クラスターの PBP 構造近傍にお ける(a)回転半径モード a_1 , (b)捩りモード ω_{23} , (c)ずりモード γ_{14} の例.



図 2: Ar₇ クラスターの PBP 構造から COCT 構造への構造転移における 3 つの 回転半径 *a_i*(*i* = 1,2,3)の時間変化.

ると、 a_2 モードと a_3 モードが他の多くのモードに比べて特に大きな運動エネルギーをもって支配 的な役割を果たしていることが分かった.これは、図2に見るように、PBP と COCT の間の構 造変化においては2つの回転半径 a_2 、 a_3 が特に大きく変化することと対応している. 【構造転移の力学的機構】 では、回転半径 a_2 、 a_3 にエネルギーを注入し、系の構造変化を引き起こす駆動力は何であろうか?この問いに答えるには、回転半径に作用する力を解析することが有効である.一般に、n体系の3つの回転半径 a_1,a_2,a_3 に対する Euler-Lagrange 方程式は、

$$\frac{d^2 a_i}{dt^2} = \Gamma_{ij}\omega_{ij}^2 + \Gamma_{ik}\omega_{ik}^2 + a_i \sum_{m=4}^{n-1} \gamma_{im}^2 - \frac{\partial V}{\partial a_i}, \qquad (i, j, k) = (1, 2, 3), (2, 3, 1), (3, 1, 2)$$

の形となる ($\omega_{ij} = -\omega_{ji}$). ここで,右辺第4項は,原子間相互作用のポテンシャルに起因する通常 のポテンシャル力である.一方,右辺第1項,第2項は捩りモード ω_{ij} , ω_{ik} に起因して回転半径に 作用する「捩りの遠心力」を表す. Γ_{ij} は $a_i \ge a_j$ に依存する係数である.一方,右辺第3項の和に 含まれる各項は,ずりモード γ_{im} に起因して回転半径に作用する「ずりの遠心力」である.これら 2種類の遠心力は系の捩りおよびずり運動に起因する内部遠心力であり,角運動量に起因して生 じる通常の遠心力とは異なる.

図3には,Ar7クラスターの 構造変化の直前と直後の時間 1.0 (無次元)の間に回転半径 に作用する全内部遠心力と全 ポテンシャル力の変化を,時 間間隔 0.125 ごとに示した. 図3において,負の時間領域 は構造変化前,正の時間領域 は構造変化後を表す.また, 時刻0と示された2本の垂直 線に挟まれた時間帯(上部に Tと記載)は,構造変化の集 団運動がまさに発生している



図 3: Ar₇クラスターの構造転移の直前,最中,直後において回転半径 a_i (*i* = 1,2,3) に作用する全内部遠心力 $F_{dc,i}$ および全ポテンシャル力 $F_{pot,i}$ の時間変化. 色の濃淡 は力の強弱を表し,赤色は正の力,青色は負の力を表す. $F_i = F_{dc,i} + F_{pot,i}$ は全内 部遠心力と全ポテンシャル力の合力を表す. (a)は PBP から COCT, (b)は COCT か ら PBP へと構造転移を行った多数の軌道についてのデータを平均化している.

時間帯を表す(図2の2本の点線で挟まれた時間帯に対応). この図を詳しく分析すると,PBP から COCT への構造変化の直前(図3(a)の時刻t=-0.125)において、 a_2 の負方向に強い内部遠心力 $F_{dc,2}$ が作用し、 a_3 の正方向に強いポテンシャル力 $F_{pot,3}$ が作用していることが分かる. つまり、これらの力が駆動力となって、図2で見たように、 a_2 は小さく、 a_3 は大きくなる方向へと加速され、構造変化が開始するのである. 一方、COCT から PBP への逆反応においては、構造変化が発生する直前(図3(b)の時刻t=-0.125)において、 a_2 の正方向に強い内部遠心力 $F_{dc,3}$ が作用していることが分かる. つまり、これらの力が駆動力となって、 a_2 は大きく、 a_3 は小さくなる方向へと加速され、構造変化が開始するのである.

【まとめ】 以上のように、本研究ではまず、原子クラスターの構造転移を実質的に支配する少数の集団変数を、モード間のエネルギー移動の観点から抽出した. さらに、これら集団変数を適切な方向に加速して、系の構造変化を引き起こす駆動力の一端を明らかにした. ポテンシャルに由来する静的な力のみではなく、内部遠心力のような動的な力が系の構造変化の開始に大きく関与している点が重要である.本研究の手法を各種のナノ秩序構造体の構造転移運動に適用し、その駆動機構を明らかにすることは、今後の重要な目標である.

【参考文献】[1] C. Eckart, Phys. Rev. 47, 552 (1935). [2] X. Chapuisat and A. Nauts, Phys. Rev. A 44, 1328 (1991). [3] R. G. Littlejohn and M. Reinsch, Rev. Mod. Phys. 69, 213 (1997). [4] T. Yanao, W. S. Koon, and J. E. Marsden, J. Chem. Phys. 130, 144111 (2009).