

[1] 序：先に我々は拘束条件付きの時間依存変分法 (TDVP) の理論を展開し、量子力学系においても、古典力学に類似した拘束系力学系を構成出来ることを示した¹。本発表では、さらに拘束条件により凍結される運動自由度に要請される2つの必要条件、すなわち 正規性条件 (Regularity Condition) と 第2類性条件 (Second-class Condition) を示す。

[2] Regularity Condition - 凍結対象自由度が満たすべき静的条件 -

1. TDVP パラメータ拘束

実 TDVP パラメータ $\{\alpha_i(t)\}_{i=1,N}$ により波動関数の時間発展 $|\Psi(t, x)\rangle = |\Psi(\alpha(t), x)\rangle$ を記述する。そしてさらに $\{\alpha_i\}_{i=1,N}$ の関数である $\{f_a(\alpha)\}_{a=1,M}$ を用いた拘束条件を考える。

$$f_a := f_a(\alpha_1, \dots, \alpha_N) = 0, \quad (a = 1, \dots, M \leq N). \quad (1)$$

これより、変分自由度 $\{\delta\alpha_i\}_{i=1,N}$ への拘束は

$$\delta f_a = \sum_{i=1}^N \left(\frac{\partial f_a}{\partial \alpha_i} \right) \delta \alpha_i = 0. \quad (2)$$

となる。そこでまず独立な拘束条件が M 次元であることからの要請として、古典力学での Regularity Condition² と同じく

$$\text{Rank} \left[\left(\frac{\partial f_a}{\partial \alpha_i} \right) \Big|_0 : (M \times N) \right] = \text{Rank} \left[\left(\frac{\partial f}{\partial \alpha} \right) \Big|_0 \right] = M. \quad (3)$$

が要請される。ここで $|_0$ は拘束空間 ($\Sigma_0 := \{\alpha_i, (i = 1, \dots, N) \mid f_a(\alpha) = 0, (a = 1, \dots, M)\}$) 上での値を示す。さらに TDVP では、対応する凍結空間を構成する接基底の独立性も新たに要請される。すなわち、局所接基底展開

$$|\delta\Psi_f\rangle = \sum_{a=1}^M \left| \frac{\partial\Psi}{\partial f_a} \right\rangle \Big|_0 \delta f_a = 0. \quad (4)$$

において、次式が新たな Regularity Condition として要請される。

$$\text{Indep. Dim.} \left[\left\{ \left| \frac{\partial\Psi}{\partial f_a} \right\rangle \Big|_0 \right\}_{a=1,M} \right] = M. \quad (5)$$

2. TDVP 期待値拘束

$$\xi_a(\alpha_1, \dots, \alpha_N) := \langle \Psi(\alpha, x) | \hat{\xi}_a | \Psi(\alpha, x) \rangle = 0, \quad (a = 1, \dots, M \leq N). \quad (6)$$

では、その変分自由度への拘束は

$$\delta \xi_a = \sum_{i=1}^N \left(\frac{\partial \xi_a}{\partial \alpha_i} \right) \Big|_0 \delta \alpha_i = \sum_{i=1}^N \left[\left\langle \frac{\partial \Psi}{\partial \alpha_i} \Big| \hat{\xi}_a \Big| \Psi \right\rangle \Big|_0 + \left\langle \Psi \Big| \hat{\xi}_a \Big| \frac{\partial \Psi}{\partial \alpha_i} \right\rangle \Big|_0 \right] \delta \alpha_i = 0. \quad (7)$$

となる。やはり独立な拘束条件が M 次元であることより

$$\text{Rank} \left[\left(\frac{\partial \xi_a}{\partial \alpha_i} \right) \Big|_0 : (M \times N) \right] = \text{Rank} \left[\left(\frac{\partial \xi}{\partial \alpha} \right) \Big|_0 \right] = M. \quad (8)$$

が Regularity Condition として要請される。ただし、Eq.(7) で拘束空間上の“固有値関係式”

$$\left(\left\langle \frac{\partial \Psi}{\partial \alpha_i} \Big| \hat{\xi}_a \Big| \Psi \right\rangle \Big|_0 + \left\langle \Psi \Big| \hat{\xi}_a \Big| \frac{\partial \Psi}{\partial \alpha_i} \right\rangle \Big|_0 \right) = 0, \quad \text{for } \forall i. \quad (9)$$

が成立する場合には、Eq.(6) は常に Irregular な拘束条件となる。

[3] Second-class Condition - 凍結対象自由度が満たすべき動的条件 -

The TDVP Lagrangian: $L := \langle \Psi(\alpha, x) | (i\hbar \partial_t - \hat{H}) | \Psi(\alpha, x) \rangle$ を用いた Euler's 方程式は、

$$\sum_{j=1}^N \sigma_{ij} \dot{\alpha}_j = \frac{\partial H(\alpha)}{\partial \alpha_i}, \quad \sigma_{ij} := i\hbar \left(\left\langle \frac{\partial \Psi}{\partial \alpha_i} \Big| \frac{\partial \Psi}{\partial \alpha_j} \right\rangle - \left\langle \frac{\partial \Psi}{\partial \alpha_j} \Big| \frac{\partial \Psi}{\partial \alpha_i} \right\rangle \right). \quad (10)$$

これより Generalized Poisson bracket (GPB) は次式となる。

$$\{r, s\}_{\sigma^{-1}} := \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \frac{\partial r}{\partial \alpha_i} (\sigma^{-1})_{ij} \frac{\partial s}{\partial \alpha_j}. \quad (11)$$

1. Lagrange 未定乗数法により凍結自由度 $\{f_a(\alpha) = 0\}_{a=1, M}$ を考慮すると、拡大ハミルトニアン $H_{EX}(\alpha) := H(\alpha) + \sum_{a=1}^M \lambda_a f_a(\alpha)$ を用いた拘束条件の整合性条件¹ より

$$\lambda = -(\{f, f\}_{\sigma^{-1}|_0})^{-1} \{f, H\}_{\sigma^{-1}|_0}. \quad (12)$$

従って、未定乗数 $\{\lambda_a\}_{a=1, M}$ が決定され得るような凍結自由度 $\{f_a(\alpha) = 0\}_{a=1, M}$ では、それらの成す Poisson 括弧行列の正則性

$$\text{Rank} [\{f, f\}_{\sigma^{-1}|_0}] = M. \quad (13)$$

が Second-class Condition として要請される。

2. 特に TDVP パラメータ $\{z_i^*(t), z_i(t)\}_{i=1, n}$ ($N = 2n$) に関して解析的な試行関数 $|\Psi(z, x)\rangle$ による期待値拘束では、 $C_{ij} = \left\langle \frac{\partial \Psi}{\partial z_i} \Big| \frac{\partial \Psi}{\partial z_j} \right\rangle$ を用いた Complex generalized Poisson bracket (CGPB) で

$$\begin{aligned} \{\xi_a, \xi_b\}_{\sigma^{-1}} &= \{ \langle \Psi(z, x) | \hat{\xi}_a | \Psi(z, x) \rangle, \langle \Psi(z, x) | \hat{\xi}_b | \Psi(z, x) \rangle \}_{CGPB} \\ &:= \frac{1}{i\hbar} \sum_{i, j=1}^n \left[\frac{\partial \langle \Psi | \hat{\xi}_a | \Psi \rangle}{\partial z_i} (\mathbf{C}^{-1})_{ij} \frac{\partial \langle \Psi | \hat{\xi}_b | \Psi \rangle}{\partial z_j^*} - \frac{\partial \langle \Psi | \hat{\xi}_a | \Psi \rangle}{\partial z_i^*} [(\mathbf{C}^{-1})^t]_{ij} \frac{\partial \langle \Psi | \hat{\xi}_b | \Psi \rangle}{\partial z_j} \right] \\ &= \frac{1}{i\hbar} \langle \Psi | [\hat{\xi}_a, \hat{\xi}_b] | \Psi \rangle. \end{aligned} \quad (14)$$

が成立する。従って、波動関数 $|\Psi(z, x)\rangle$ が固有関数であるか否かに関わらず、可換演算子の期待値拘束間においては Second-class Condition を満たすことは出来ない。

¹ K. Ohta, Phys. Rev. **A70**, 022503 (2004), **A73**, 044502 (2006).

² M. H. Henneaux, C. Teitelboim, *Quantization of Gauge Systems* (Princeton University Press, Princeton, New Jersey, 1992).